

ARKUSZ WYCENY GORĄCEJ POŁÓWKI

◦ SŁUPY, ŚRUBY I PIERŚCIEN CENTRUJĄCY:

SŁUPY PROWADZĄCE: (C1) : ϕ Ilość (ϕ mała średnica)

SŁUPY PROWADZĄCE: (C2) : ϕ Ilość (ϕ duża średnica)

ŚRUBY MOCUJĄCE (B) : M Ilość

PIERŚCIEN CENTRUJĄCY (D) : ϕ

◦ GNIAZDA ELEKTRYCZNE I SCHEMAT:

TYP GNIAZD:

PROSIMY O DOŁĄCZENIE SCHEMATU ELEKTRYCZNEGO REGULATORA

◦ PROSIMY WYBRAĆ POŁOŻENIE:

PRZYŁĄCZY ELEKTRYCZNYCH

GÓRA FORMY

STRONA OPERATORA

(A) WYMIAR DO PUNKTU WTRYSKU:

◦ ZAMKNIĘCIE: MOCOWANIE BEZPOŚREDNIE (G1)

MOCOWANIE ŚLEPE (G2)

NA ZEWNĄTRZ (G3)

JEŻELI MOCOWANIE JEST NA ZEWNĄTRZ PROSZĘ PODAĆ WYMIAR (F)

◦ DLA KOŃCÓWEK UKŁADU CHŁODZENIA PROSZĘ OKREŚLIĆ:

STRONA WYJŚCIA KOŃCÓWEK CHŁODZENIA

GWINTY:

Bez pogłębienia (E2)

Z pogłębieniem (E1)

Jeśli z pogłębieniem proszę podać ϕ Y:

TYPY GWINTÓW: /..... GAS

Gwint M.....

◦ DLA STEROWANIA ZAWORAMI IGLICOWYMI PROSZĘ OKREŚLIĆ:

STRONA WYJŚCIA KOŃCÓWEK UKŁADU STEROWANIA

GWINTY:

Bez pogłębienia (E2)

Z pogłębieniem (E1)

Jeśli z pogłębieniem proszę podać Y:

TYPY GWINTÓW: /..... GAS

Gwint M.....

◦ PROSZĘ PODAĆ WYMIAR:

hR=

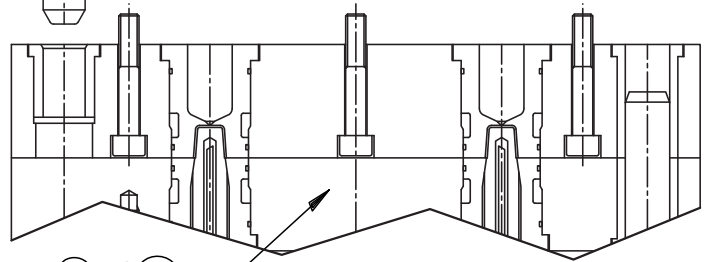
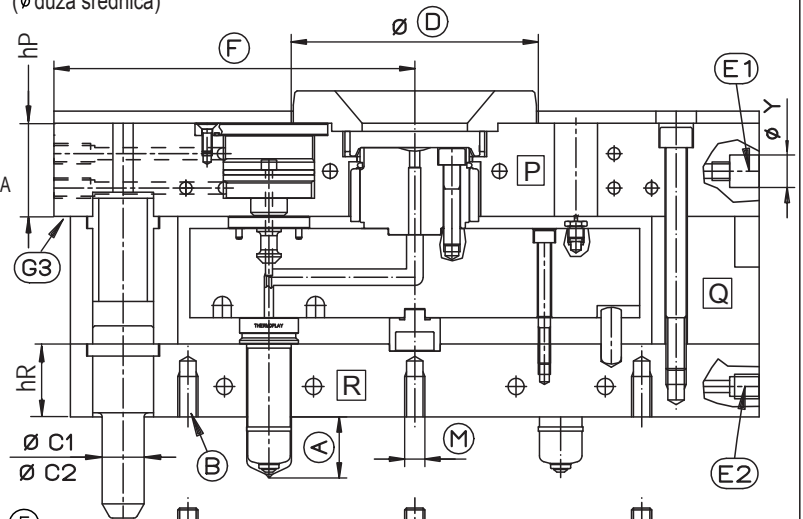
hP =

(grubość rozdzielacza)

GÓRA FORMY

STRONA OPERATORA

STRONA PRZECIWNĄ DO OPERATORA



Część ruchoma –
dostarczana przez
klienta

GÓRA FORMY

STRONA OPERATORA

STRONA PRZECIWNĄ DO OPERATORA

